Перегрузка функций

О перегрузке можно говорить только для функций из одной области описания

```
Перегрузка:
struct A {
   int f (int x); // две функции с одинаковым именем в одной области
   int f (char x); // описания; обращение f(1) вызовет f(int)
                             обращение f('a') вызовет f(char)
Перекрытие:
namespace N {
   int f (int x) \{...\};
   namespace M {
     int f (char x) {...};
                // обращение f ('a') вызовет f(char); f (int) – не видна
```

Алгоритм поиска оптимально отождествляемой функции

- 1. Выбираются только те перегруженные (одноименные) функции, для которых фактические параметры соответствуют формальным по количеству и типу (приводятся с помощью каких-либо преобразований).
- 2. Для каждого параметра функции (отдельно и по очереди) строится множество функций, оптимально отождествляемых по этому параметру (best matching).
- 3. Находится пересечение этих множеств:
 - если в нем содержится ровно одна функция она и является искомой,
 - если множество пусто или содержит более одной функции, генерируется сообщение об ошибке.

Пример 1.

```
class X { public: X(int);...};
class Y {<нет конструктора с параметром типа int>...};

void f (X, int); // 1 пар. - 'да' 2 пар. - 'да'
void f (X, double); // 1 пар. - 'да' 2 пар. - 'нет'
void f (Y, double); //отбрасывается на 1-м шаге

void g () {... f (1,1); ...}
```

Т.к. в пересечении множеств, построенных для каждого параметра, одна функция f (X, int) – вызов разрешим.

Пример 2.

```
struct X { X (int);...};

void f (X, int); // 1 пар. - 'нет' 2 пар. - 'да'

void f (int, X); // 1 пар. - 'да' 2 пар. - 'нет'

void g () {... f (1,1); ...}
```

Т.к. пересечение множеств, построенных для каждого параметра, пусто — вызов неразрешим.

Пример 3.

```
void f (char);
void f (double);

void g () {... f (1); ...} // ?
```

Не всегда просто выполнить шаг 2 алгоритма, поэтому стандартом языка С++ закреплены правила сопоставления формальных и фактических параметров для выбора одной из перегруженных функций.

Правила для шага 2 алгоритма выбора перегруженной функции

- а) Точное отождествление
- б) Отождествление при помощи расширений
- в) Отождествление с помощью стандартных преобразований
- г) Отождествление с помощью преобразований, определенных пользователем
- д) Отождествление по ... (по многоточию)

Правила для шага 2 алгоритма выбора перегруженной функции

Шаги (а), (б), (в), (г), (д) выполняются по очереди. Очередной шаг выполняется только если на предыдущих шагах не была найдена наиболее подходящая функция.

а) Точное отождествление

- точное совпадение,
- совпадение с точностью до typedef,
- тривиальные преобразования:

```
T[] <--> T *,
T <--> T&,
T --> const T, // в одну сторону!
T(...) <--> (T*)(...).
```

Пример (точное совпадение):

б) Отождествление при помощи расширений

- Целочисленные расширения:

char, short (signed и unsigned), enum, bool --> int (unsigned int, если не все значения могут быть представлены типом int – тип unsigned short не всегда помещается в int);

- Вещественное расширение: float --> double

Пример:

Неоднозначности нет, хотя

short приводится к int и к double, float приводится к int и к double.

в) Отождествление с помощью стандартных преобразований

- Все оставшиеся стандартные целочисленные и вещественные преобразования, которые могут выполняться неявно.

```
- Преобразования указателей:

0 --> любой указатель,
любой указатель -> void*,
derived* --> base* - для однозначного доступного
базового класса;
```

Пример:

```
void f (char);
void f (double);

void g () { ... f (0); // неоднозначность, т.к.
// преобр. int --> char и
// int --> double равноправны
}
```

г) Отождествление с помощью пользовательских преобразований

- С помощью конструкторов преобразования
- С помощью функций преобразования

```
Пример:
struct S {
        S (long);
                               // long --> S
                            // S --> int
        operator int ();
};
void f (long);
                                                 void h (const S&);
                       void g (S);
                     void g (char*);
                                                 void h (char*);
void f (char*);
void ex (S &a) {
  f (a); // O.K. f ( (long) ( a.operator int()) ); т.е. f (long) - на шаге г).
   g(1); // O.K. g(S((long) 1));
                                             т.e. g (S) - на шаге г).
  g (0); // O.K. g ( (char*) 0);
                                             т.e. g (char*) - на шаге в)!!!
                                             т.e. h (const S&) - на шаге г).
  h (1); // O.K. h ( S ( (long) 1) );
```

Замечание 1

Пользовательские преобразования применяются неявно только в том случае, если они однозначны

```
Пример:
class Boolean {
        int b;
   public:
        Boolean operator+ (Boolean);
        Boolean (int i) \{b = i != 0;\}
        operator int () { return b; }
void g () {
        Boolean b (1), c (0); // O.K.
        int k;
        c = b + 1; // ошибка! т.к. может интерпретироваться двояко:
                  // b.operator int () +1 — целочисленный '+' или
                  // b.operator+ (Boolean (1)) - Boolean '+'
        k = b + 1; // ошибка! -- " --
```

Замечание 2

Допускается не более одного пользовательского преобразования для обработки одного вызова для одного параметра

Пример:

Но! явно можно делать любые преобразования, явное преобразование сильнее неявного.

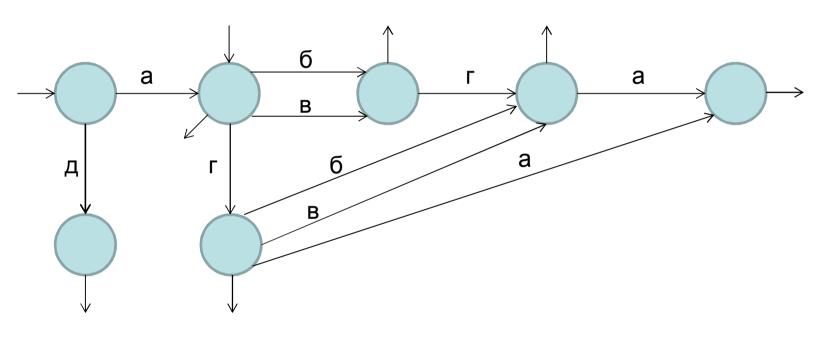
д) Отождествление по

```
Пример1:
class Real {
  public:
       Real (double);
};
void f (int, Real);
void f (int, ...); // можно и без ','
void g () {
       f (1,1); // O.K. f (int, Real);
       f (1, "Anna"); // O.K. f (int, ...);
```

Пример2:

Многоточие может приводить к неоднозначности:

Допустимые цепочки преобразований



```
class C {
    public: C (double); ...
};

int i=1; int & ri=i;

f(C \&) \{...\};

f(ri); // a \rightarrow B \rightarrow \Gamma \rightarrow a
```

Наследование

Синтаксис описания производного класса:

```
class < имя производного класса > :
           < способ наследования > < имя базового класса > \{...\};
Пример:
struct A {
                           struct B: A {
                                                        class C: protected A {
                                   int z;
      int x;
                                                               int z;
                                                        };
      int y;
                           };
};
                                                                 A::int x;
                             B::
                                 A::int x;
                                                                    int y;
                                    int y;
                                                                     int z;
                                     int z;
```

Конструкторы, деструкторы и operator= не наследуются

Наследование

Синтаксис описания производного класса:

```
class < имя производного класса > :
           < способ наследования > < имя базового класса > \{...\};
Пример:
struct A {
                            struct B: A {
                                                        class C: protected A {
                                   int z;
      int x;
                                                                int z;
                                                        };
      int y;
                            };
};
                                                              C::| A::int x;
                              B::
                                 A::int x;
                                                                    int y;
                                    int y;
                                                                      int z;
                                     int z;
```

Способы наследовния: private, protected, public

Доступ в классе-наследнике в зависимости от способа наследования и доступа в базовом классе

Способ наследов. Доступ в базовом классе	private	protected	public
private	private	private	private
protected	private	protected	protected
public	private	protected	public

Наследование

```
Пример:
struct A {
                         struct B: A {
                                                   class C: protected A {
     int x:
                               int z;
                                                          int z:
                                                   };
     int y;
                                 A::int x;
                                                             A::int x;
};
                                    int y;
                                                                int y;
                                     int z;
                                                                 int z;
                  A * pa;
Aa:
Bb;
                  C c, * pc = &c;
                  pc -> z; // ошибка: доступ к закрытому полю
b.x = 1;
b.y = 2;
                  рс -> х; // ошибка: доступ к защищённому полю
b.z = 3;
                  pa = (A^*)pc;
                  ра -> х; // правильно: поле А::х – открытое
a = b;
A a, *pa;
B b, *pb;
pb = \&b;
pa = pb; // допустимо, если наследование было открытым (public)
pb = ( B* ) ра; // обратное преобразование должно быть явным
```

Перекрытие (сокрытие) имён

```
struct A {
  int f ( int x , int y);
    int g ();
    int h;
};
struct B: public A {
  int x:
  void f ( int x );
   void h ( int x );
};
A a, *pa;
B b, *pb;
pb = &b;
pb -> f(1);
                         // вызывается В::f(1)
pb \rightarrow g();
                // вызывается A::g()
pb -> h = 1; // <mark>Ошибка!</mark> функция h(int) – не L-value выражение
ра = (A*) pb; ра -> f (1); // Ошибка! функция A::f имеет 2 параметра
pb = &a; pb -> f (1); // Ошибка! расширяющее присваивание
```

Видимость и доступность имен

```
int x;
void f (int a){cout << ":: f" << a << endl;}</pre>
class A {
    int x;
public:
    void f (int a) {cout << "A:: f" << a << endl;}</pre>
};
class B: public A {
public:
   void f (int a) {cout << "B:: f" << a << endl;}</pre>
   void g ();
};
void B::g() {
   f(1); // вызов B::f(1)
   A::f(1);
    ::f(1); // вызов глобальной void f(int)
   //х = 2; //Ошибка!!! – осущ. доступ к закрытому члену класса А
```

Классы student и student5

```
class student {
                                             class student5: public student {
    char* name:
                                                   char* diplom;
    int year;
                                                   char* tutor:
    double est;
                                             public:
public:
                                                    student5 (char* n, double e, char* d, char* t);
    student (char* n, int y, double e);
                                                   void print () const;
    void print () const;
                                                   // эта print скрывает print из базового класса
                                                   ~student5 ():
    ~student();
                                             };
};
student5:: student5 (char* n, double e, char* d, char* t): student (n, 5, e) {
    diplom = new char [strlen (d) + 1];
    strcpy (diplom, d);
   tutor = new char [strlen (t) + 1];
    strcpy (tutor, t);
student5 :: ~student5 () {
                                            void student5 :: print () const {
                                                   student :: print ();
                                                                         // name, year, est
    delete [ ] diplom;
                                                   cout << diplom << endl;
    delete [] tutor;
                                                   cout << tutor << endl:
```

Использование классов student и student5

```
void f ( ) {
    student s ("Kate", 2, 4.18), * ps = & s;
    student5 gs ("Moris", 3.96, "DIP", "Nick"), * pgs = & gs;

ps -> print(); // student :: print ();

pgs -> print(); // student5 :: print ();

ps = pgs; // base = derived — допустимо с преобразованием по
    // умолчанию.

ps -> print(); // student :: print () — функция выбирается статически
    // по типу указателя.
```

Виртуальные методы

Метод называется **виртуальным**, если при его объявлении в классе используется префикс **virtual**.

Класс называется **полиморфным**, если содержит хотя бы один виртуальный метод. Объект полиморфного класса называют **полиморфным** объектом.

Чтобы динамически выбирать функцию print () по типу объекта, на который ссылается указатель, переделаем наши классы таким образом:

```
class student {...
public:
...
virtual void print ( ) const ;
};
class student5 : public student {...
public:
...
[virtual] void print ( ) const ;
};

Torдa:
ps = pgs;
ps -> print(); // student5 :: print () – ф-я выбирается динамически по типу
// объекта, чей адрес в данный момент хранится в указателе
```

Виртуальные деструкторы

```
Для полиморфных классов следует делать деструкторы
   виртуальными
void f () {
   student * ps = new student5 ("Morris", 3.96, "DIP", "Nick");
   delete ps; // вызовется ~student, и не вся память зачистится
Но если:
  virtual ~student (); и
  [virtual] ~student5 ();
то вызовется ~student5(), т.к. сработает динамический
  полиморфизм.
```

Механизм виртуальных функций

- 1. !Виртуальность функции, описанной с использованием служебного слова virtual не работает сама по себе, она начинает работать, когда появляется класс производный от данного с функцией с таким же профилем.
- 2. Виртуальные функции выбираются по типу объекта, на который ссылается указатель (или ссылка).
- 3. У виртуальных функций должны быть <u>одинаковые</u> профили. Исключение составляют функции с одинаковым именем и списком формальных параметров, у которых тип результата есть указатель на себя (т.е. соответственно на базовый и производный класс).
- 4. Если виртуальные функции отличаются только типом результата (кроме случая выше), генерируется ошибка.
- 5. Для виртуальных функций, описанных с использованием служебного слова **virtual**, с разными прототипами работает механизм замещения, сокрытия имен.

Абстрактные классы

Абстрактным называется класс, содержащий хотя бы одну **чистую виртуальную** функцию.

Чистая виртуальная функция имеет вид: virtual тип_рез имя (cп_фп) = 0;

```
Пример:
class shape {
                                                      #define N 100
public:
                                                      shape* p [ N ];
     virtual double area () = 0;
                                                      double total_area = 0;
class rectangle: public shape {
     double height, width;
                                                      for (int i = 0; i < N; i++)
                                                              total_area += p[i] -> area();
public:
     double area () {
             return height * width;
};
class circle: public shape {
     double radius;
public:
     double area () {
             return 3.14 * radius * radius:
};
```

Интерфейсы

Интерфейсами называют абстрактные классы, которые

- не содержат нестатических полей-данных, и
- все их методы являются открытыми чистыми виртуальными функциями.

Реализация виртуальных функций

```
class A {
   int a;
public:
   virtual void f ();
   virtual void g (int);
   virtual void h (double);
};
class B : public A {
                                                class C : public B {
public:
                                                public:
   int b;
                                                          int c;
   void g (int);
                                                          void h (double);
                                                          virtual void n (C*);
   virtual void m (B*);
};
                                                };
                            vtbl для A ~ &A:: f | для B ~ &A:: f | для C ~ &A:: f [0]
Тогда С с; ~ а
                                          &A:: g
                                                            &B:: g
                                                                      &B:: g [1]
                pvtbl
                                          &A:: h |
                                                            &A:: h
                                                                          &C:: h [2]
                 b
                                                             &B:: m
                                                                              &B:: m [3]
                 C
                                                                              &C:: n [4]
C c;
A *p = &c;
p \rightarrow g(2); \sim (* (p \rightarrow pvtbl [1])) (p, 2); // p = this
```

Виртуальные функции. Пример 1.

```
class X {
public:
     void g ( ) {
          cout << "X::g\n";
          h();
     virtual void f() {
          g ( );
          h();
     virtual void h () {
          cout << "X::h)\n";
};
class Y : public X {
public:
     void g ( ) {
          cout << "Y::g\n";
                                                              int main () {
                                                                   X a, *px;
          h();
                                                                   Y b, *py = &b;
     virtual void f() {
                                                                   px = py;
                                                                                   // Y::g Y::h Y::h
                                                                   px \rightarrow f();
          g ( );
                                                                                   // X::g
                                                                                             Y::h
          h();
                                                                   px \rightarrow g();
                                                                   return 0;
     virtual void h () {
          cout << "Y::h\n";
};
```

Виртуальные функции. Пример 2.

```
#include <iostream>
using namespace std;
class A {
                                                     int main () {
public:
                                                                   A a, *pa = &a;
                                                                   B b, *pb = \&b;
     virtual int f (int x, int y) {
             cout << "A::f(int, int)\n";</pre>
                                                                  C c;
                                                                  int x = 2, y;
             return x+y;
     virtual void f (int x) {
             cout << "A::f()\n";
                                                                   pa = pb;
};
                                                                   pa -> f (1); // B::f();
                                                                   pa -> f (1, 2); // A::f(int, int)
                                                                   //pb -> f (1, 2); // ошибка! Эта f не видна
class B : public A {
public:
                                                                   A & ra = c:
                                                                   ra.f(1,1); // C::f(int, int)
     void f ( int x ) {
             cout << "B::f()\n";
                                                                   B \& rb = c;
                                                                  //rb.f(0,0); // ошибка! Эта f не видна
};
                                                                  return 0;
class C: public B {
public:
     virtual int f (int x, int y) {
             cout << "C::f (int, int)\n";
             return x+y;
};
```

Множественное наследование

```
class A { ... };
class B { ... };
class C : public A, protected B { ... };
```

Спецификатор доступа распространяется только на один базовый класс; для других базовых классов начинает действовать принцип умолчания.

Класс не может появляться как непосредственно базовый дважды:

```
class C : public A, public A { ... }; - ошибка!
```

но может быть более одного раза непрямым базовым классом:

```
class L { public: int n; ... };

class A : public L { ... };

class B : public L { ... };

class C : public A, public B { ... void f (); ... };
```

A::L

Собственно А

B::L

Собственно В

Собственно С

Здесь **решетка смежности** такая: L <-- A <-- C --> B --> L .

При этом может возникнуть неоднозначность из-за «многократного» базового класса.

О доступе к членам производного класса

void C::f () { ... n = 5; ...} // ошибка.! – неясно, чье n, но void C::f () { ...A::n = 5; ...} О.К.! , либо B::n = 5;

Имя класса в операции разрешения видимости (А или В) – это указание, в каком классе в решетке смежности искать заданное имя.

О преобразовании указателей

Указатель на объект производного класса может быть неявно преобразован к указателю на объект базового класса, только если этот базовый класс является однозначным и доступным

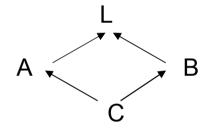
Продолжение предыдущего примера:

Базовый класс считается **доступным** в некоторой области видимости, если доступны его public-члены.

Виртуальные базовые классы

```
class L { public: int n; ... };
class A: virtual public L { ... };
class B: virtual public L { ... };
class C: public A, public B { ... void f (); ... };
```

Теперь решетка смежности будет такой:



и теперь допустимо:

Неоднозначность из-за совпадающих имен в различных базовых классах.

```
class A {
                                  class B {
  public:
                                         int a;
      int a;
                                         void b ( );
      void (*b) ();
                                         void h (char);
      void f ( );
                                  public:
      void g (); ...
                                         void f ();
                                         int g;
                                         void h ();
                                         void h (int); ...
                                  };
```

class C: public A, public B { ... };

Правила выбора имен в производном классе

1 шаг:

контроль однозначности (т.е. проверяется, определено ли анализируемое имя в одном базовом классе или в нескольких); при этом контекст не привлекается, совместное использование (в одном из базовых классов) допускается.

2 шаг:

если однозначно определенное имя есть имя перегруженной функции, то пытаются разрешить анализируемый вызов (т.е. найти best-maching).

3 шаг:

если предыдущие шаги завершились успешно, то проводится контроль **доступа**.

Пример.

```
class A { public: int a; void (*b) ();
                                               class B { int a; void b ( ); void h (char);
         void f(); void q(); ...
                                                 public: void f(); int g; void h();
};
                                                         void h (int); ... };
   class C: public A, public B { ... };
void gg (C* pc) {
         рс --> a = 1; // ошибка! – А::а или В::а для однозначности
         pc --> b(); // <u>ошибка!</u> – нет однозначности
         pc --> f (); // ошибка! – нет однозначности
         pc --> g ();
                           // ошибка! – нет однозначности,
                            // контекст не привлекается!
                            // ошибка! – нет однозначности,
         pc --> q = 1;
                            // контекст не привлекается!
         pc --> h ();
                           // O.K.!
         pc --> h (1); // O.K.!
         рс --> h ('a'); // ошибка! – доступ в последнюю очередь, не доступно
         рс --> А::а = 1; // О.К.! – т.е. снимаем неоднозначность
                                      // с помощью операции «::»
          pc --> B::a = 1; // ошибка! – поле а не доступно в В (private)
```

Константные методы

Если необходимо запретить методу изменять информационные члены объектов класса, то при его описании используется дополнительный модификатор *const*:

<тип возвр. значения> <имя функции> (<пар-ры>) const { <тело> }

Описанные таким образом методы класса называются константными.

- Если объект объявлен с модификатором **const**, то изменение его состояния недопустимо. В таком случае все применяемые к этому объекту методы (кроме конструкторов и деструктора) **должны иметь** модификатор **const**.
- Данное требование является обязательным независимо от наличия или отсутствия информационных членов в классе.
- Для защиты от изменения передаваемых фактических параметров в теле функции соответствующие формальные параметры также объявляются с модификатором *const*:

const <тип параметра> <идентификатор>

Расширим наш класс string следующими методами:

```
class string {
    //...
public:
    //...
    string & concat ( const string & s ) // конкатенация с другой строкой
    int length () const {return size;} // возвращает длину строки
};
```

Объявив метод length константным, мы явно разрешаем его вызов для константных объектов типа string. Поэтому реализация метода concat (с константным формальным параметром), использующего функцию length, станет допустимой.

Примеры

```
void f (const int i, const myclass ob) {
 і = 1; // ошибка!
ob.f (); // ошибка!, если f() неконстантный метод
void f (const int * i, const myclass & ob) {
i = NULL; // O.K.
*i = 3; // ошибка!
ob.f(); // ошибка!, если f() неконстантный метод
```